

## Alternierende Multilinearformen

Anwendung: Integrations-theorie auf Mannigfaltigkeiten  
Fermionische Mehrteilchensysteme

$V$  ein  $k$ -VR der Dimension  $\dim(V) = n$ .

Es gilt die Identifikation

$$\begin{aligned} \underbrace{L(V, \dots, V; k)}_{k\text{-mal}} &= (V \otimes \dots \otimes V)^* \\ &= V^* \otimes \dots \otimes V^* \\ &=: (V^*)^{\otimes k} \end{aligned}$$

Das Verhalten unter Permutationen einzelner Elemente lässt sich durch einen Gruppenhomomorphismus

$$S_k \longrightarrow (V^*)^{\otimes k}$$

$$\sigma \longmapsto c_\sigma(\lambda_1 \otimes \dots \otimes \lambda_k) := \lambda_{\sigma(1)} \otimes \dots \otimes \lambda_{\sigma(k)}$$

charakterisiert, genannt eine "Darstellung von  $S_k$  auf  $(V^*)^{\otimes k}$ ".

Für  $T \in (V^*)^{\otimes k}$  ist das Abbildungsverhalten dann

$$(c_\sigma(T))(v_1, \dots, v_k) := T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}).$$

Folgende Fälle sind interessant

"Bosonische Statistik"

$$\text{Sym}^k V^* := \left\{ T \in L(V_1, \dots, V_k; K) \mid T(v_1, \dots, v_k) = T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) \forall \sigma \in S_k \right\}$$

$$\wedge^k V^* := \left\{ T \in L(V_1, \dots, V_k; K) \mid T = \text{sgn}(\sigma) c_\sigma(T) \forall \sigma \in S_k \right\}$$

"Fermionische Statistik"

mit  $\text{sgn}: S_k \rightarrow \{\pm 1\}$

die "Vorzeichenfunktion".

Elemente  $w \in \wedge^k V^*$  heißen  $k$ -Formen auf  $V$ .

Jede Form lässt sich aus Formen geringeren Grades

zusammensetzen: Dach- ("Wedge"-) Produkt

Ist  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in V^*$  jeweils eine 1-Form, dann

ist

$$\lambda_1 \wedge \dots \wedge \lambda_k := \sum_{\sigma \in S_k} \text{sgn}(\sigma) c_\sigma(\lambda_1 \otimes \dots \otimes \lambda_k) \in \wedge^k V^*$$

eine  $k$ -Form.

Als Abb:

$$(\lambda_1 \wedge \dots \wedge \lambda_k)(v_1, \dots, v_k) := \sum_{\sigma \in S_k} \text{sgn}(\sigma) \lambda_1(v_{\sigma(1)}) \dots \lambda_k(v_{\sigma(k)})$$

Leibnizformel!

Es gilt dann: Ist  $(\varepsilon^1, \dots, \varepsilon^n)$  eine Basis von  $V^*$ , dann ist

$$\{\varepsilon^{i_1} \wedge \dots \wedge \varepsilon^{i_k} \mid 1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n\} \quad (*)$$

eine Basis von  $\wedge^k V^*$ . Wegen der Antikommutativität (bzw. graduierte Kommutativität, siehe unten) des Dachproduktes,

d.h.

$$\varepsilon^i \wedge \varepsilon^j = \begin{cases} (-1) \cdot \varepsilon^j \wedge \varepsilon^i & ; i \neq j \\ 0 & ; i = j \end{cases}$$

Überlegt  
auch das

folgt direkt

$$\dim \wedge^k V^* = \binom{n}{k}$$

$$\begin{aligned} \dim V &= \dim V^* \\ &= n \end{aligned}$$

$$\dim \wedge^n V^* = 1, \quad \wedge^k V^* = \{0\} \text{ für } k > n.$$

Auf den Formeln (\*) definiert, setzt sich das

Dachprodukt linear fort:

$$\wedge : \wedge^k V^* \times \wedge^l V^* \rightarrow \wedge^{k+l} V^*$$

$$(w, \eta) \mapsto w \wedge \eta.$$

Auf "einfachen" Formen gilt denn einfach

$$(\underbrace{\mu_1 \wedge \dots \wedge \mu_k}_{\wedge^k V^*}) \wedge (\underbrace{\mu_1 \wedge \dots \wedge \mu_l}_{\wedge^l V^*}) := \underbrace{\mu_1 \wedge \dots \wedge \mu_k \wedge \mu_1 \wedge \dots \wedge \mu_l}_{\wedge^{k+l} V^*}$$

Als Abbildung:

Vorfaktor



$$(w \wedge \eta)(v_1, \dots, v_{k+l}) = \# \sum_{\sigma \in S_{k+l}} \text{sgn}(\sigma) w(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) \cdot \eta(v_{\sigma(k+1)}, \dots, v_{\sigma(k+l)})$$

Zentrale Rechenregeln für  $w_i \in \wedge^{k_i} V^*$ :

"Assoziativ"

$$(w_1 \wedge w_2) \wedge w_3 = w_1 \wedge (w_2 \wedge w_3)$$

$$w_1 \wedge w_2 = (-1)^{k_1 k_2} w_2 \wedge w_1$$

"graduiert  
kommutativ /  
Superkommutativ"

Zusammengefasst bilden alle Formen die graduierte

Algebra

$$\wedge V^* = \bigoplus_{k=0}^n \wedge^k V^* \quad \text{der Dimension } 2^n.$$

## Geometrischer Nutzen:

Für  $\dim V = n$  ist  $\dim \wedge^n V^* = 1$ .

$\Rightarrow \omega \in \wedge^n V^*$  sind von der Form

$$\omega = \sum \cdot \varepsilon^1 \wedge \dots \wedge \varepsilon^n.$$

Und  $\omega = (b_1, \dots, b_n) \longmapsto \underbrace{\omega(b_1, \dots, b_n)}_{\sum \text{ des Volumens des von } (b_1, \dots, b_n) \text{ aufgespannten Paralleloteps.}} \in K (= \mathbb{R}, \mathbb{C})$   
z. B. eine Basis von  $V$

Ist  $A: V \rightarrow V$  eine lineare Abb., gilt  $(\bar{A}A)$

$$\omega(Ab_1, \dots, Ab_n) = \det A \cdot \omega(b_1, \dots, b_n).$$

Die Volumenzuweisung transformiert also wie von der Integrationslehre erwartet. Eine globale Variante einer solchen Form auf einer Mannigfaltigkeit dient daher als Integrationsmaß.

Ist  $K \subset \mathbb{R}$  sind die relevanten Formen nicht mehr eindeutig bestimmt (bis auf Skalare) und liefern unterschiedliche Volumenzuweisungen.

Bsp.  $V = \mathbb{R}^3$ ,  $\omega = \varepsilon^1 \wedge \varepsilon^2 + 2\varepsilon^2 \wedge \varepsilon^3$ .

$$\begin{aligned} \omega(e_1, e_2) &= \varepsilon^1 \wedge \varepsilon^2(e_1, e_2) + 2\varepsilon^2 \wedge \varepsilon^3(e_1, e_2) \\ &= (\varepsilon^1 \otimes \varepsilon^2 - \varepsilon^2 \otimes \varepsilon^1)(e_1, e_2) \\ &\quad + (2\varepsilon^2 \otimes \varepsilon^3 - \varepsilon^3 \otimes 2\varepsilon^2)(e_1, e_2) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \underbrace{\varepsilon^1(e_1) \cdot \varepsilon^2(e_2) - \varepsilon^2(e_1) \cdot \varepsilon^1(e_2)}_{=1} + \underbrace{2\varepsilon^2(e_1)\varepsilon^3(e_2) - \varepsilon^3(e_1) \cdot 2\varepsilon^2(e_2)}_{=0} \\ &= \varepsilon^1(e_1) \cdot \varepsilon^2(e_2) - \varepsilon^2(e_1) \cdot \varepsilon^1(e_2) \\ &\quad + \underbrace{2\varepsilon^2(e_1)\varepsilon^3(e_2)}_{=0} - \underbrace{\varepsilon^3(e_1) \cdot 2\varepsilon^2(e_2)}_{=0} \end{aligned}$$

$$= 1$$

Granso:

$$\omega(e_2, e_3) = 2 \quad (\text{ist})$$

$$\omega(e_1 + e_2 + e_3, 2\varepsilon_3) = 4.$$